MIR睿工业
Marketing Intelligence Resource

场景落地驱动量产：2026年人形机器人核心供应链攻坚

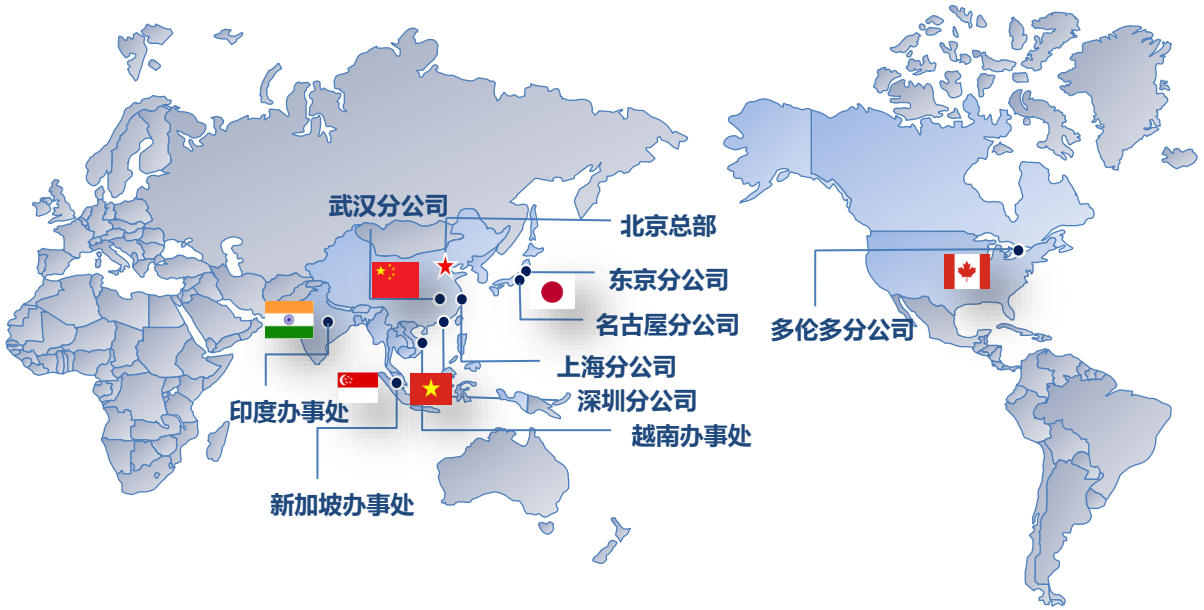
MIR 睿工业版权所有
具身智能机器人研究团队
演讲人：陈宁馨

Marketing Intelligence Resource

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

分享人介绍

MIR睿工业成立于2008年，**18年**行业沉淀，**15年机器人研究经验**，目前国内最大的工业品领域市场研究公司



MIR睿工业 Marketing Intelligence Resource

- 致力于工业产品市场研究及数据服务
- 为企业提供目标产品广告服务，以及业绩排名证明与推广服务，助力企业提升品牌影响力
- 为企业提供工业领域的人力资源服务

Delka Consulting 德佳咨询

- 主要从事收并购咨询和战略咨询服务

MIR DATABANK

- 面向制造业的在线数据平台

公司主要研究领域

人形机器人，工业机器人产业链

自动化&智能制造及下游应用

通用机械及下游应用

汽车，半导体，AI产业链，家电，建筑材料，医疗等

分享人介绍

陈宁馨

- MIR睿工业具身智能机器人行业首席分析师
- 专注具身智能机器人、移动机器人、工业机器视觉等领域

匠心研市场！ Since 2008.
更多免费行业报告 并购家 www.ipoipo.net

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

在政策、资本推动下，将有更多厂商加速入局人形机器人赛道

UNITREE
宇树科技

通过科创板IPO审核
8.10启动申购

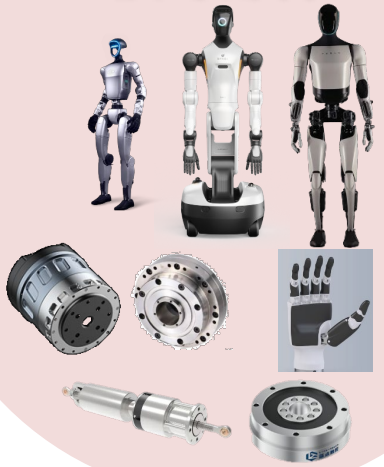


智元 AGIBOT

启动赴港上市



人形机器人本体
及零部件



产业关注度增高！

发展确定性增强！

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

目录

Part A	人形机器人及零部件定义、分类
Part B	场景落地加速人形机器人产业成熟
Part C	以场景为锚，定迭代方向；以协同为径，拓规模合作

更多免费行业报告 并购家 www.ipoipo.net

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

人形机器人定义及分类

人形机器人是指具有类似于人的躯干、头部、双臂（含操作机构和关节）和下肢（移动机构），基于具身智能来实现感知、认知、决策、执行等能力的机器人。

外观形态划分

图示	产品类型	定义及特点
	中小尺寸双足人形机器人	• 1m≤身高尺寸＜1.4m • 移动机构为双足下肢 • 具有类似于人的躯干、头部、双臂（含操作机构和关节）
	全尺寸双足人形机器人	• 身高尺寸≥1.4m • 移动机构为双足下肢 • 具有类似于人的躯干、头部、双臂（含操作机构和关节）
	轮式人形机器人	• 移动机构为轮式底盘 • 具有类似于人的躯干、头部、双臂（含操作机构和关节）

*不含消费级人形机器人

外观形态划分

感知层	• 具备视觉、听觉、触觉等感知能力
认知决策层	• 对语音、图像、手势、表情等多模态信息进行处理 • 任务级规划：将复杂任务进行拆解，自主决策、规划任务
执行层	执行移动、操作等动作

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

人形机器人核心零部件定义及分类

人形机器人核心零部件可以分为通用零部件、高附加值零部件两类；其中通用型为全机型贯穿的核心刚需零部件，高附加值型适配细分场景专属作业需求，定制化属性强，整机搭载率偏低。

*标红为高附加值零部件

本体		一级零部件		二级零部件
头部及躯干	拆解	传感系统	拆解	视觉传感器（2D相机、3D相机）；其他传感器（听觉、温度等）
		控制系统		控制器；通讯模块
		导航系统（双足式）		雷达；IMU；……
		动力系统		电池
双臂	拆解	旋转关节模组	拆解	无框力矩电机；谐波减速器；行星减速器；驱动器
		线性关节模组		无框力矩电机；丝杠；驱动器
		传感系统		关节力矩传感器；六维力传感器；触觉传感器/电子皮肤；IMU
		灵巧手		空心杯电机；传动机构；触觉传感器/电子皮肤
双足式下肢	拆解	旋转关节模组	拆解	无框力矩电机；行星减速器；摆线减速器；驱动器；……
		线性关节模组		无框力矩电机；丝杠；驱动器
		传感系统		关节力矩传感器；六维力传感器；触觉传感器/电子皮肤；IMU
底盘式下肢	拆解	移动底盘	拆解	雷达；IMU；……
				控制器
				电机；驱动器；……
				电池

更多免费行业报告 并购家 www.ipoipo.net

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

人形机器人下游应用场景定义及分类

一级行业	二级行业	三级行业	应用场景
工业类	汽车	整车、汽车零部件等	分拣、搬运、装配、质检、后道包装检测、工厂巡逻等
	电子	手机、笔电、智能穿戴等	
	锂电池	消费、动力、储能电池	
	物流	工厂物流、电商物流、快递物流、机港物流等	
	家电	白色家电、黑色家电、小家电等	
	工业其他	/	/
商业类	餐饮	餐厅、中央厨房等	传菜、烹饪辅助、收台清洁、调酒、做咖啡等
	酒店	酒店、度假村、会议中心	前台引导、客房服务、物品递送等
	零售	购物中心、百货公司、超市、便利店、咖啡茶饮店、汽车4s店	导购、库存盘点及补充、递送收银等
	轨道交通	高铁站、地铁站等	路线指引、清洁整理、安防巡逻、入口安检等
	医疗健康	医院、养老机构、药店等	康复训练、递送物品、陪护、辅助行走/行动等
	接待导览	景区、博物馆/图书馆/科技馆、主题乐园等文旅行业 大型专业展会、企业展厅、售楼处等	导览讲解、巡检等
	科研教育	学校、培训机构（科研实验室等）	实验、演示等
	数据采集与训练	人形机器人数据采集中心、人形机器人训练场	数据采集、训练
	娱乐表演	集会表演、影院、KTV、健身房等	表演、娱乐互动等
	商业其他	/	/
个人/家庭类	家庭家务	家庭清洁、整理、做饭、操作电器、递送等	桌面/地面/窗户清洁、收纳整理（叠衣服和铺床等）、衣服熨烫、物品递送等
	家庭看护	情感陪伴、养老陪护、娱乐等	儿童教育陪伴、老人看护与交流、按摩、健康监测等
其他	特种行业	化工厂、灾区、深海等危险/恶劣环境等	环境监测、应急救援、户外作业等
	其他	/	/

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

目录

Part A	人形机器人及零部件定义、分类
Part B	**场景落地加速人形机器人产业成熟**
Part C	以场景为锚，定迭代方向；以协同为径，拓规模合作

更多免费行业报告 并购家 www.ipoipo.net

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

人形机器人零部件市场扩容路径

跟随人形机器人市场发展，上游通用零部件预计2027年基本成熟、整体零部件市场将破70亿；
2030年高附加值零部件随场景放量逐步渗透，整体零部件市场将近300亿；
2035年人形整机硬件成本降至10万元以内，加之整机量产推进，整体零部件市场有望破1,500亿。

*市场规模指中国人形机器人整机硬件的市场金额规模

~2024

技术验证和试产阶段



零部件

试产验证 → 量产爬坡

2026年人形商业化
探索进程加速

70+亿元规模

硬件基本成熟

2025~2027

量产爬坡和商业探索阶段

通用部件标准化、
高附加值部件探索应用

~300亿元规模

场景应用适配

2028~2030

商业落地和生态成型阶段

场景落地成熟化 →
高附加值硬件加大渗透 + 硬件加速降本

1,500+亿元规模

整机硬件降至10万元以内

2031~2035

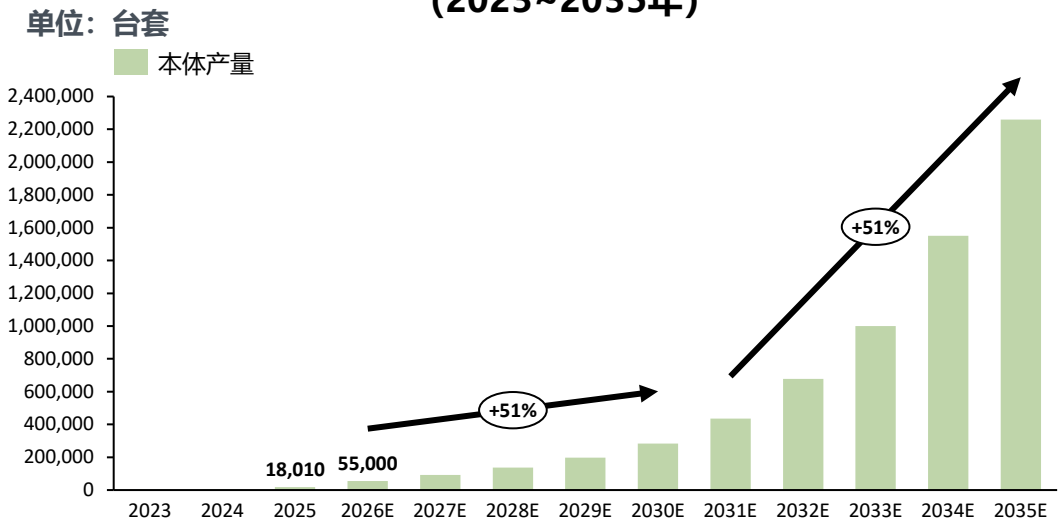
应用场景全面爆发阶段

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

2026年人形机器人市场规模预测上调，场景落地提速

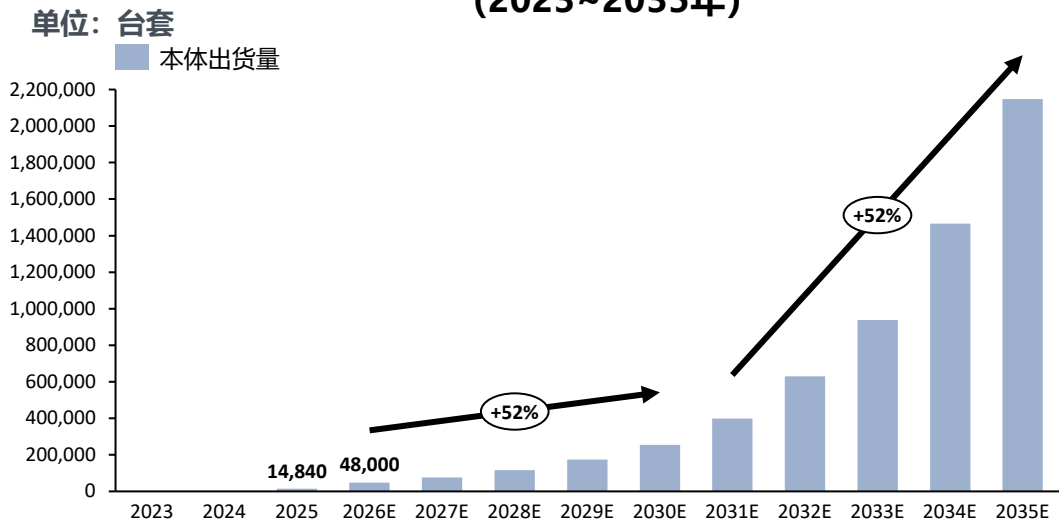
人形机器人市场发展节奏提前加快，主要由于产业加速推进“需求导向”的转型进程，聚焦高价值场景落地验证，更加看重需求的真实性、商业模式的可行性。

中国人形机器人本体市场产量规模及增长分析
(2023~2035年)



数据源：MIR DATABANK
*基于乐观进展预测，后同

中国人形机器人本体市场出货量规模及增长分析
(2023~2035年)



数据源：MIR DATABANK

人形机器人市场快速发展的关键突破点在于实际应用场景落地与大模型算法发展

- **场景落地仍是市场规模增长的关键驱动力：**产业持续深化需求导向转型，逐步告别过去偏重短期示范展示、缺乏真实需求支撑的场景试点，聚焦高价值场景落地验证
- **硬件量产能力加速成熟，模型算法仍是行业中长期核心瓶颈：**整机规模化制造体系逐步成型，未来技术重心在于具身基础模型迭代、垂直场景专用小模型持续优化，软硬件协同来提升机器人作业自主性

2024年及以前，超过60%的人形机器人用于数据采集与测试，实际销售占比较低

2025年，产业逐步重视商业价值实现，人形机器人用途开始从数据采集向更多商业场景及工业场景拓展

2026年，出货结构持续优化，工业、商业应用中涉及复杂任务处理的需求增多，人形机器人从“动作智能”逐步向“作业智能”转化

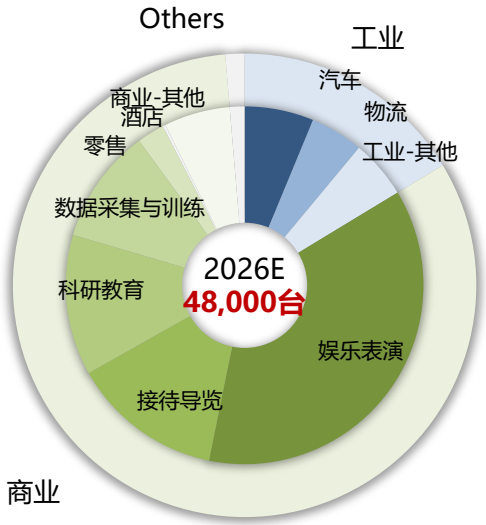
匠心研市场！ Since 2008.
更多免费行业报告 并购家 www.ipoipo.net

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

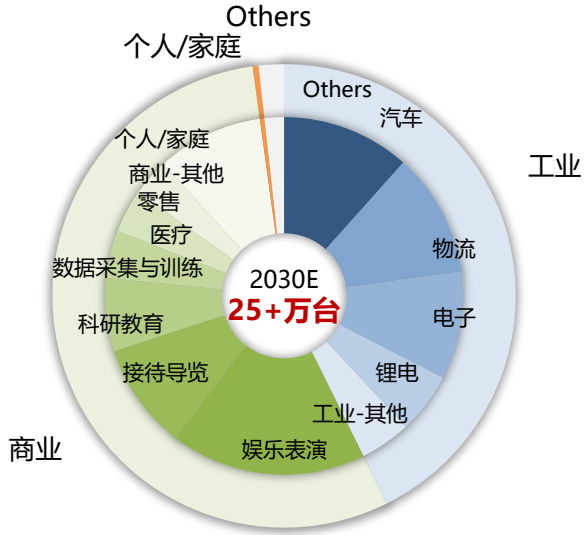
人形机器人下游应用分阶段演进

未来短期（预计2030年）人形机器人以商业应用为主，而工业场景份额有大幅扩张
未来长期（预计2035年）下游应用多元化，以具备作业和交互智能需求的应用为主

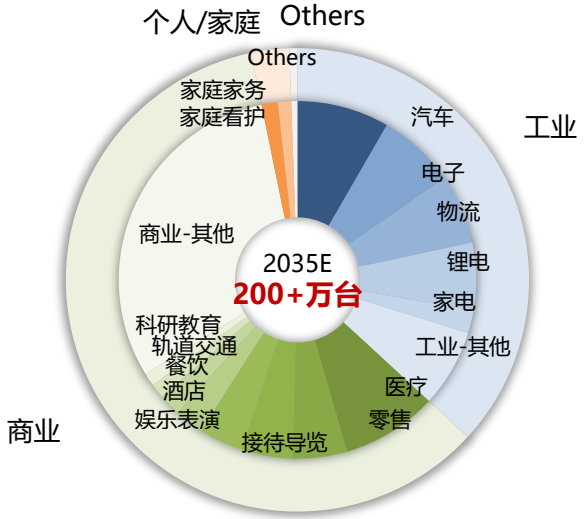
2026年中国人形机器人场景出货量占比预测（台）



2030年中国人形机器人场景出货量占比预测（台）



2035年中国人形机器人场景出货量占比预测（台）



数据源：MIR DATABANK

预计商业场景在未来十年内将是主要需求领域：

- 娱乐表演：近两年国内市场需求活跃，除了中小尺寸双足式，全尺寸双足式增多应用；未来情绪类消费仍有需求
- 接待导览：技术相较成熟、适配场所丰富，后续有望向室外景区延伸，潜力较大
- 数据采集与训练：2025~2026年地方政府持续投入数采厂建设，新建训练场；但随大模型成熟化后扩建将有所趋缓
- 医疗、零售、酒店、餐饮等：民生相关、潜力空间巨大，但重视交互性、安全性、环境多变，预计2026年将有少部分探索，未来3~5年后需求大幅增长

工业以物流、汽车场景落地为先，电子、锂电池等行业的柔性装配需求将成为新增长点

家庭及与家庭场景重合度较高的商用服务领域，因技术和监管环境尚未成熟，预计至少2030年后才能实现较快发展

特种行业应用主要受政府推动，但由于人形产品的技术尚未成熟、应用开拓较少

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

目录

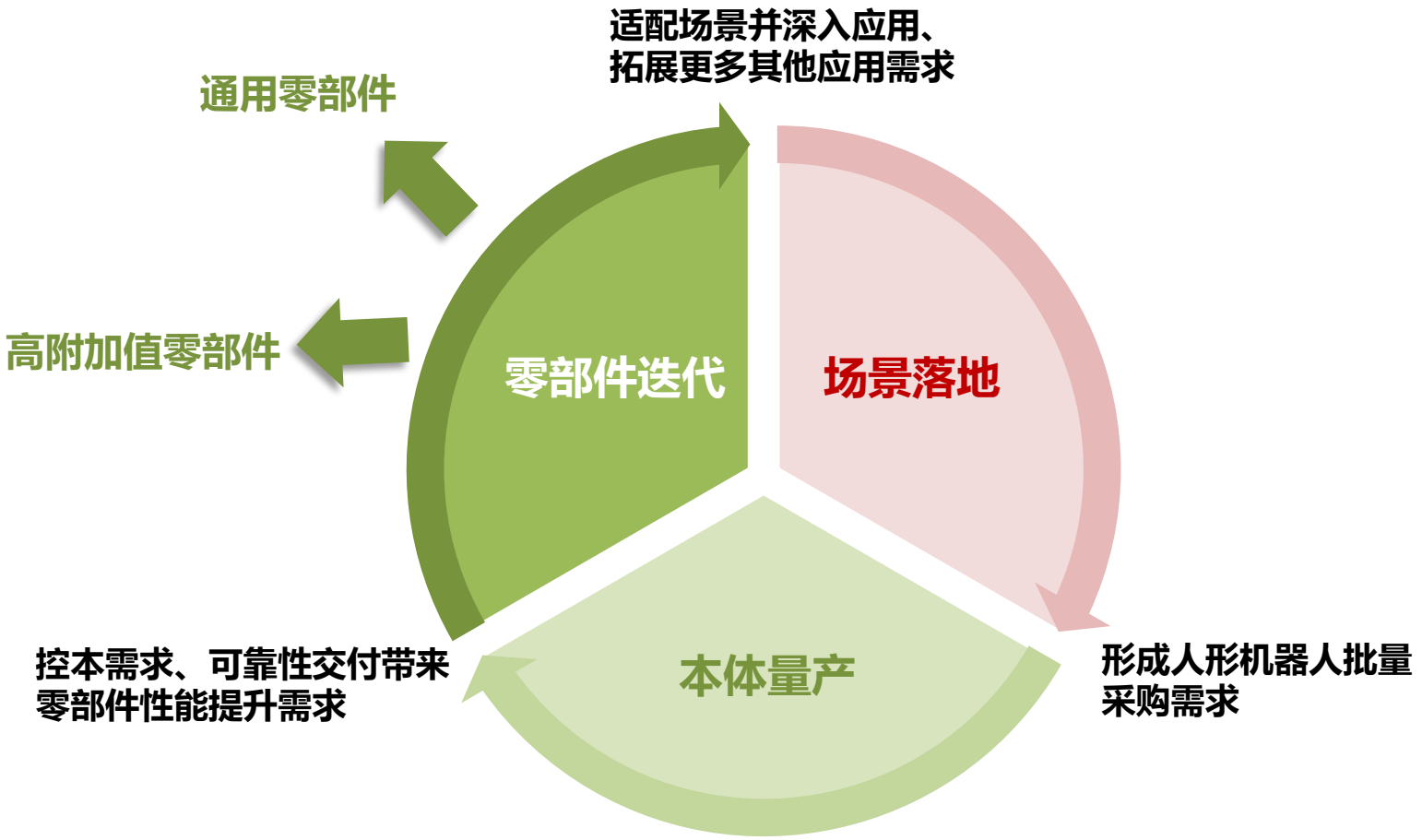
Part A	人形机器人及零部件定义、分类
Part B	场景落地加速人形机器人产业成熟
Part C	以场景为锚，定迭代方向；以协同为径，拓规模合作

更多免费行业报告 并购家 www.ipoipo.net

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

真实场景驱动人形机器人全产业链成熟化

场景，是整个人形机器人产业飞轮启动的关键动力
真实场景落地需求正在重新定义产业量产体系的建设、核心零部件技术的迭代方向、供应链合作模式

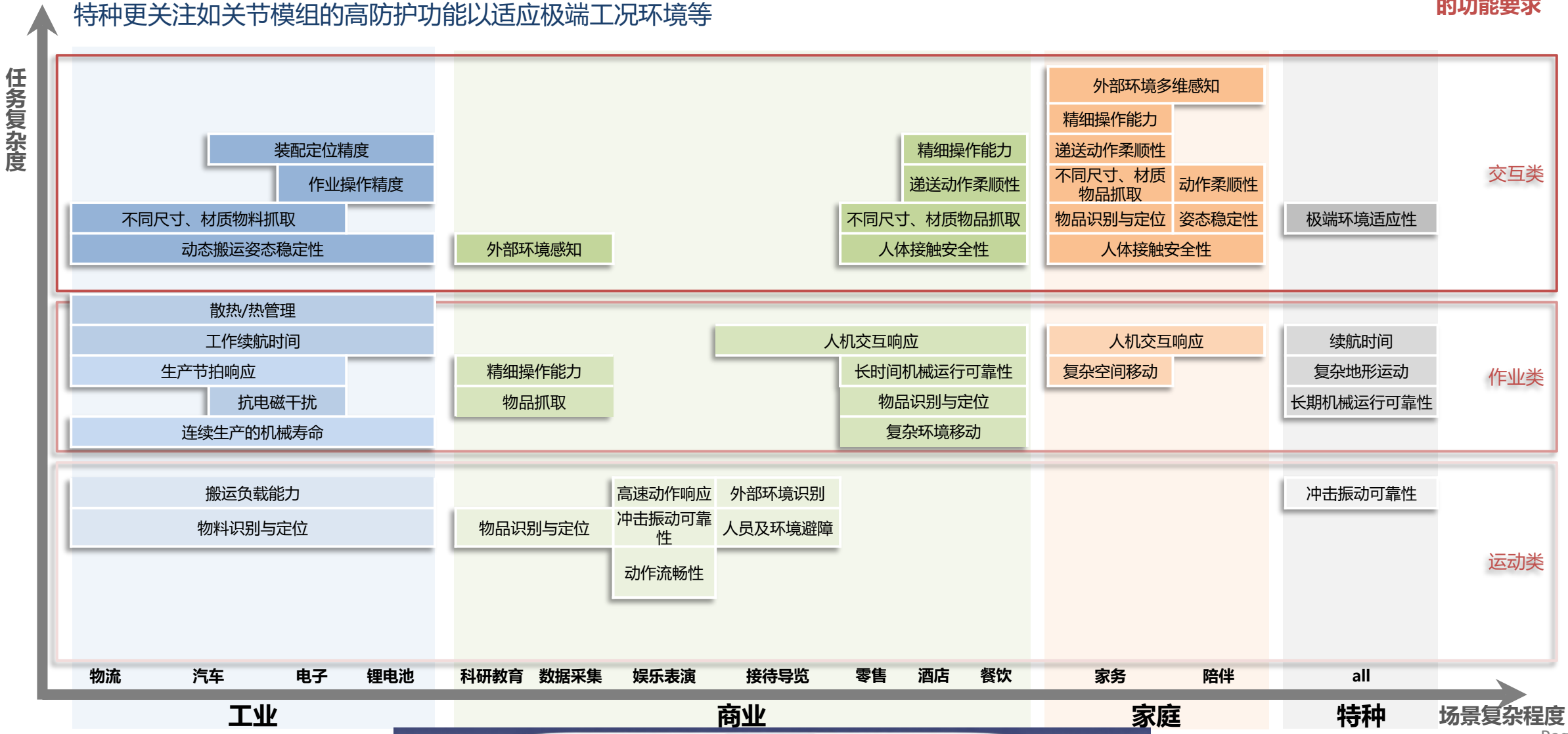


Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

不同应用场景下人形机器人功能要求

工业场景中，更关注如行星关节模组的负载能力、力传感器的力控功能以保障操作精度等；
商业与家庭场景中，更关注环境的感知避障、多传感方案以保障人机安全交互、灵巧手性能以适配多样化轻作业等；
特种更关注如关节模组的高防护功能以适应极端工况环境等

对人形机器人的功能要求



更多免费行业报告 并购家 www.ipoipo.net

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

人形机器人落地痛点及对应零部件迭代方向

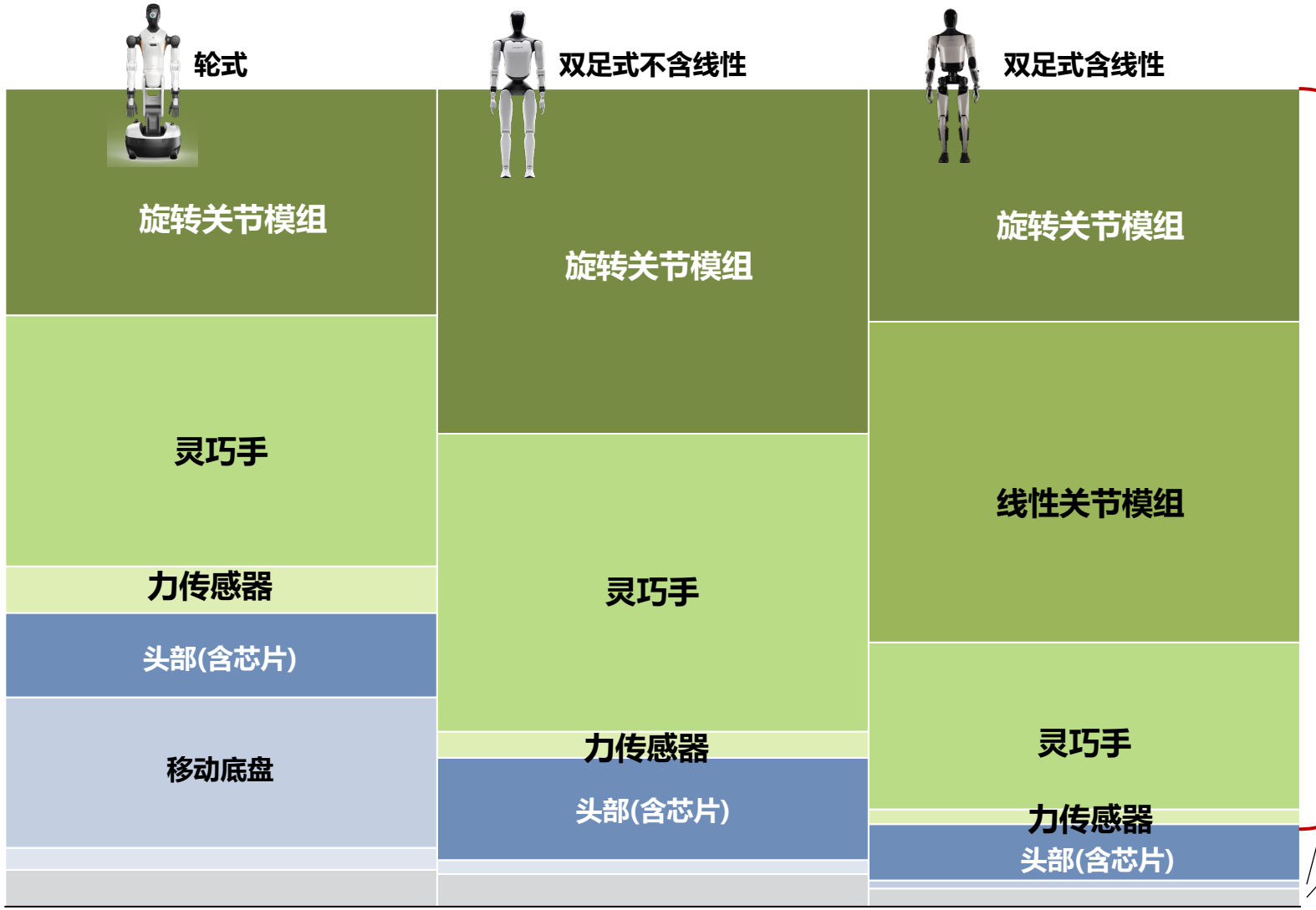
通用零部件补齐整机的共性短板，走集成化、标准化路线
高附加值零部件承接垂直场景差异化特殊诉求，依托技术革新定制迭代

序号	场景应用中的核心痛点	需提升的部件		部件升级的方向
1	负载不足	旋转关节	无框力矩电机	提高扭矩密度，由径向磁通电机向轴向磁通电机发展
			减速机	由传统谐波、行星向摆线减速机结构探索
		线性关节模组	丝杠	反式行星滚柱丝杠搭载率提升、降本
2	动态响应不足	旋转关节		一体化关节模组；低减速比准直驱关节、或低惯量设计
3	精细操作能力不足	传感器	力传感器	六维力传感器、关节力矩传感器等搭载率提升、降本
			触觉传感	视触觉传感器等技术路线发展、降本
			视觉传感器	末端搭载相机，小型化、高动态响应等
		灵巧手		腱绳传动和直驱方案占比增加、搭载力传感器、触觉传感器
4	续航不足	电池		固态电池方案；热插拔换电方案等
5	机械寿命不足	灵巧手	腱绳	复合材料探索
		旋转关节	减速机	向摆线减速机结构探索
		线性关节模组	丝杠	反式行星滚柱丝杠搭载率提升
6	电子失效	驱动器/主控板等	电子元器件	工业机/车规级方案
7	散热/热可靠性问题	散热系统	散热模块	微循环液冷结构搭建，在关节等关键部件中嵌入液冷通道
			温度传感器	整机热管理，在关节、电池、主控板等部署温度传感器，形成实时监测的热感知网络
		材料		PEEK、镁合金等耐高温/散热效率高的材料替代
8	关节/灵巧手体积大	旋转关节模组	电机、减速机	高度集成化：从 “分立式” 到 “一体化” 发展
		灵巧手	空心杯电机	搭载率提升；降本
			丝杠	微型丝杆
9	整机重量过重	骨骼、关节等		PEEK、碳纤维、镁合金等轻量化材料替代
10	接口复杂	接口		接口规范，包括机械尺寸、电气参数、通信协议等；自适应接口技术
	……			

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

人形机器人零部件价值量拆分

关节模组、灵巧手、力传感器在单台人形机器人整机中合计成本占比大，且是人形机器人执行机构的主要构成部分



占单台人形机器人整机硬件成本 60~80%

2026 → 2035 需求规模：

旋转关节模组：30 → 800 亿元
（减速器：10 → 250 亿元）
线性关节模组：2 → 60 亿元
灵巧手：5 → 250 亿元
力传感器：3 → 50 亿元

各零部件在单台人形整机硬件中的成本占比

*价值拆解示例为人形机器人高配方案（含灵巧手、力传感器），2026年更新

匠心研市场！ Since 2008.
更多免费行业报告 并购家 www.ipoipo.net

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

人形机器人旋转关节模组应用概况

现阶段谐波、行星旋转关节为人形主流装机方案，国产化供应成熟；摆线关节仅重载点位小批量验证；关节模组选型依据安装空间、负载、精度需求差异化落地

图示	产品类型	配置位置	平均单台机器人配置数量	2026年预测中国需求规模	2035年预测中国需求规模	适用场景	主要玩家	主要供应对象
 主流应用	**谐波旋转关节模组**	主要在人形机器人上肢	轮式约16个 双足式约10~16个	~30亿元	~800亿元	安装空间受限； 需要精密操作的场景	意优科技、钛虎机器人、ZeroErr inside、巨蟹智能、同川精密、realman 睿尔曼智能	供应给 本体厂商、人形整机代工厂
 主流应用	**行星旋转关节模组**	主要在人形机器人下肢；逐渐有布局在上肢中，优化上肢的承载能力	轮式约5个（若配置） 双足式约12~30个			追求量产性价比； 对精度要求不高但需承受较大静态负载的场景	ENCOS、泉智博科技 MOTOREVO、意优科技、脉塔智能、雷赛科技 Leadshine	供应给 本体厂商、人形整机代工厂
 方案验证中	**摆线旋转关节模组**	目前有布局在髋、腰中	4~6个（若配置）			高动态、重载、频繁冲击的工况	ENVO 英孚机器人、动易科技 PHYBOT	供应给 本体厂商、人形整机代工厂

*需求规模指**旋转关节模组**在**人形机器人领域**的应用需求体量

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

人形机器人减速器应用概况

谐波、行星减速器供货较成熟、支撑主流关节量产；
摆线减速器尚在验证阶段，解决人形整机行走抗冲击、长期高刚性耐久的需求

图示	产品类型	关节模组上配置位置	平均单台关节模组配置数量	2026年预测中国需求规模	2035年预测中国需求规模	适用场景	主要玩家	主要供应对象
 主流应用	谐波减速器	电机与输出法兰之间	1个	~10亿元	~250亿元	低背隙、能微型化	绿的谐波 leaderdrive® Laifual 来福 PICEA MOTION 杉川谐波 同川精密 REACH 瑞迪智驱	供应给 → 本体厂商 OR 整臂厂商 / 关节模组厂商
 主流应用	行星减速器					均衡承载力好	NEWSTART 纽氏達特 中大力德 股票代码 002896 KOFON	供应给 → 关节模组厂商 / 本体厂商
 方案验证中	摆线减速器	电机与输出法兰之间	1个			高刚性、耐冲击过载	永轴智造 YZTECH MFG ENVO 英孚机器人 Gostems Dynamics	供应给 → 本体厂商

*需求规模指**减速器**在**人形机器人领域**的应用需求体量

匠心研市场！ Since 2008.
更多免费行业报告 并购家 www.ipoipo.net

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

人形机器人线性关节模组应用概况

在人形躯干中，行星滚柱丝杠线性关节应用较多，其推力密度高，但核心部件丝杠的制造难度也高；滚珠丝杠线性关节由于承载力、刚度不足，目前应用比例较少

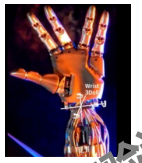
图示	产品类型	配置位置	平均单台机器人配置数量	2026年预测中国需求规模	2035年预测中国需求规模	适用场景	主要玩家	主要供应对象
 躯干中主要应用	**行星滚柱丝杠的线性关节模组**	主要在人形大臂、小臂、大腿、小腿的大关节上，较少用于灵巧手上	14~20+个（若配置）	**~2亿元**	**~60亿元**	重载、高冲击场景	TUOPU 拓普 三花控股集团 SANHUA HOLDING GROUP 震裕科技 ZHENYU TECHNOLOGY SHUANGLIN	供应给  **本体厂商**

*需求规模指**线性关节模组**在**人形机器人领域**的应用需求体量

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

人形机器人灵巧手应用概况

低自由度连杆方案仅为短期内量产选择，未来在复杂作业、更通用落地场景中，高自由度（以腱绳、直驱、以及混合驱动为主要路径）应用比例增多

图示	产品类型	配置位置	平均单台机器人配置数量	2026年预测中国需求规模	2035年预测中国需求规模	适用场景	主要玩家	主要供应对象
 主流应用	连杆传动灵巧手	人形机器人手腕末端	2个	~5亿元	~250亿元	追求量产性价比简单操作的场景	因时机器人 INSPIRE-ROBOTS 灵心巧手 -LINKERBOT-	供应给 本体厂商
	全直驱灵巧手					轻负载、需要精细操作的场景	ROBOTERA 星动纪元 ZHAOWEI 兆威 WUJI	供应给
 方案验证中	纯腱绳传动灵巧手	人形机器人手腕末端	2个			与人交互的商业服务场景，需要柔顺操作	Shadow Robot DexRobot 灵巧智能	供应给
 方案验证中	混合传动灵巧手					既要能有一定承重抓取、又要轻柔操作的场景 厂商定制化高	Xynova 瞰诺未来 Kinetix AI 超维动力	供应给

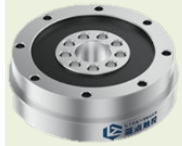
*需求规模指**灵巧手**在**人形机器人领域**的应用需求体量

匠心研市场！ Since 2008.
更多免费行业报告 并购家 www.ipoipo.net

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

人形机器人力传感器应用概况

当前关节扭矩传感器配套较成熟、人形整机搭载需求快速增多；六维力传感器聚焦手脚末端高精度力控，渗透率逐步提升、增长潜力强；
国产人形机器人力传感器整体配套能力已初步进入批量阶段

图示	产品类型	配置位置	平均单台机器人配置数量	2026年预测中国需求规模	2035年预测中国需求规模	适用场景	主要玩家	主要供应对象
	**关节扭矩传感器**	关节内置	14个（若配置）	**~3亿元**	**~50亿元**	关节柔顺自然； 手臂碰撞检测、实现人机安全交互； 负重搬运、或在复杂地形行走时，需要动态调整输出力矩	Link-touch 蓝点触控 KUNWEI 坤维科技	供应给 → 本体厂商 整臂厂商 关节模组厂商
	**六维力传感器**	主要在手腕、脚踝	2~4个 （若配置）			末端灵巧作业场景，如精密装配、插拔、贴合、精细抓取，需要高精度力控； 足部需要地面接触感知，动态平衡调控	KUNWEI 坤维科技 Link-touch 蓝点触控 SRI-K 宇立仪器 Sunrise Instruments 柯力 603662	供应给 → 本体厂商

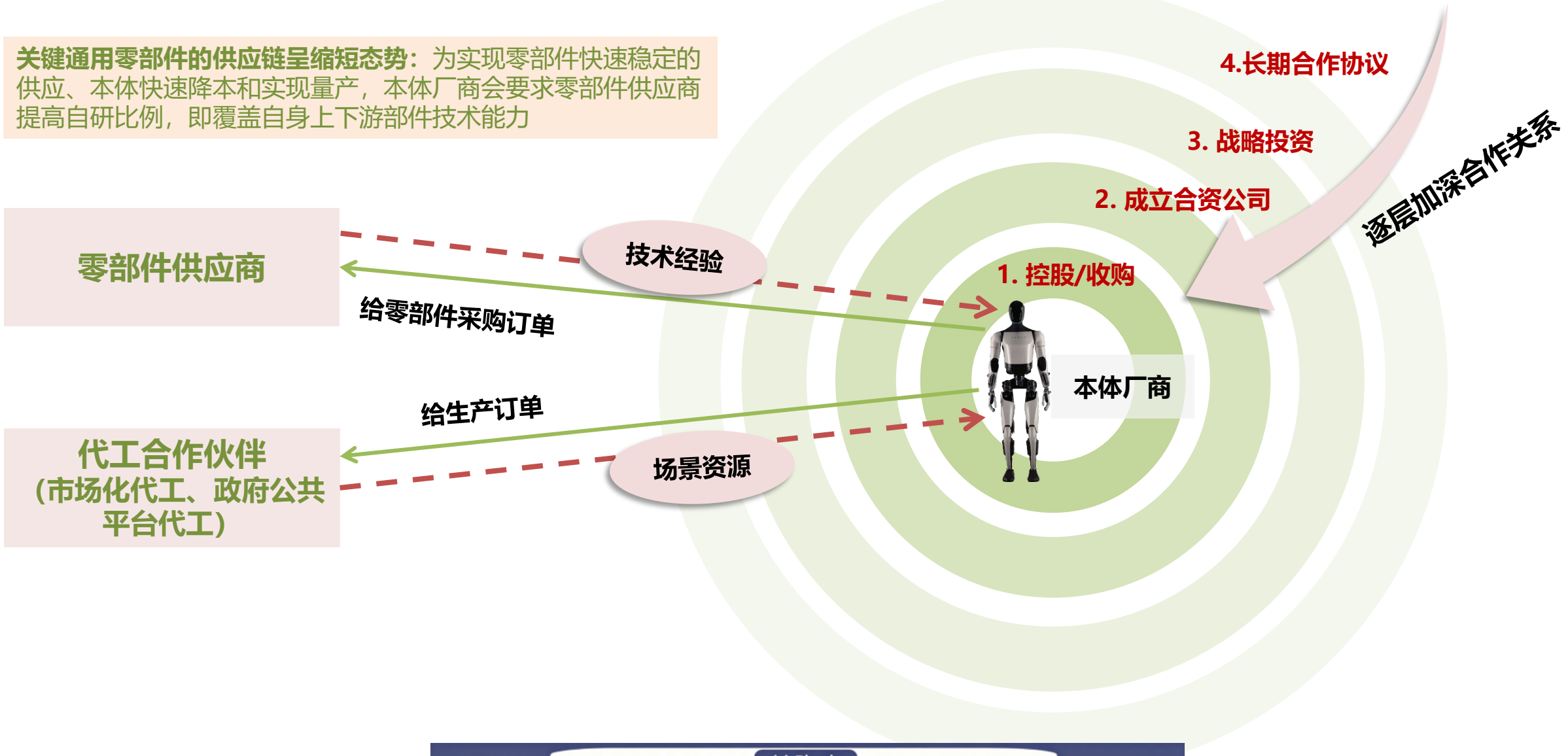
*需求规模指**力传感器**在**人形机器人领域**的应用需求体量

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

人形机器人生产制造与零部件供应协作模式

本体与外部代工厂、外部零部件供应商形成互利互惠共生关系，外部合作伙伴提供场景资源和技术经验，本体厂商提供持续性生产制造相关订单

关键通用零部件的供应链呈缩短态势：为实现零部件快速稳定的供应、本体快速降本和实现量产，本体厂商会要求零部件供应商提高自研比例，即覆盖自身上下游部件技术能力



更多免费行业报告 并购家 www.ipoipo.net

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

MIR 睿工业在人形机器人赛道的业务组成

定制化业务

市场研究

- **定制市场调研**：产品研究、行业研究、厂商研究等。
- **定制数据报告**：人形机器人行业景气度监测及预测（年度监测数据报告、半年度监测数据报告、季度监测数据报告）。

白皮书

- 发布人形机器人各细分领域的白皮书，提高行业认知和品牌认同。

战略咨询及收并购

- 为企业提供收并购咨询和战略咨询服务等。

猎头服务

- 为企业提供工业领域的人力资源服务。

标准化业务

标准报告

- 为人形机器人行业提供全面且专业的标准报告。

MIR DATABANK数据库

- 人形机器人在线数据平台。

AI 报告

- 为市场提供一个汇聚全球制造业研究、市场情报、券商分析、公司财报及MIR睿工业标准报告的高质量平台，跨越语言障碍，用户可洞察全球产业动态。

媒体业务

- **广告服务**：通过微信公众号、研讨会等平台或者活动，来推广企业产品及服务，提高企业曝光度和知名度。
- **业绩排名证明与推广服务**：提供数据库排名展示、软文发布、数据引用授权、联合媒体宣传及业绩证明盖章服务，助力企业提升业绩与品牌影响力。

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

主要定制化业务介绍

MIR睿工业
Marketing Intelligence Resource

市场研究

产品及市场研究



1.人形机器人市场规模及发展趋势
2.人形机器人产品成熟度、技术趋势
3.人形机器人主流厂商竞争态势
4.人形机器人下游行业分布情况
5. 人形机器人市场的业务模式
……

行业进入策略研究



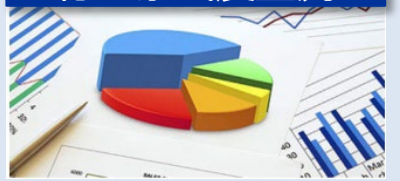
1.市场政策、融资等环境分析
2.人形机器人产业链分析
3.产品竞争力分析
4.用户需求分析，寻找人形机器人真实需求的场景
5.市场竞争格局分析
……

竞争对手研究



1.锁定竞争对手
2.组织架构
3.人形机器人产品及技术方向分析
4.业务模式分析
5.业绩及细分
6.价格管理体系
……

行业景气度监测



季度、半年度、年度监测
研究内容包括：
1.人形机器人本体及细分产品线市场规模监测
2.行业相关政策及投资计划监测
3.行业热点话题分析
4.行业内主要厂商表现情况监测
……

竞争对手监测



季度、半年度、年度监测
研究内容包括：
1.销售量、产量监测
2.组织结构变化监测
3.价格监测
4.销售渠道、合作客户监测
……

白皮书



示意图

发布人形机器人特定的细分行业白皮书：

1.行业发展情况及趋势科普
2.技术、产品现状及趋势分析（论证产品价值和潜力）
3.市场竞争格局情况（论证市场排名和潜力）
4.应用案例介绍
……

2026年MIR计划发布人形机器人六维力传感器、关节模组、减速器等白皮书

战略咨询及收并购



根据业务发展需求提供战略规划或收并购服务：

1.深入行业研究
2.结合公司情况制定战略
3.合作伙伴筛选及尽职调查
4.合作促成
……

猎头服务



1.确定岗位需求
2.寻访人形机器人领域合适的候选人
3.面试评估候选人
4.薪酬谈判与职位确认
5.后期跟踪入职情况
……

更多免费行业报告 并购家 www.ipoipo.net

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

MIR 睿工业 2026年人形机器人标准报告出版计划

序号	报告类型	报告名称
1	整体市场	2026年全球人形机器人市场研究报告
2	整体市场	2026年中国人形机器人市场研究报告
3	人形机器人零部件	2026年中国人形机器人关节模组市场报告
4	人形机器人零部件	2026年中国人形机器人旋转关节模组市场报告
5	人形机器人零部件	2026年中国人形机器人线性关节模组市场报告
6	人形机器人零部件	2026年中国人形机器人灵巧手市场报告
7	人形机器人零部件	2026年中国人形机器人减速器市场报告
8	人形机器人零部件	2026年中国人形机器人无框力矩电机市场报告
9	人形机器人零部件	2026年中国人形机器人六维力传感器市场报告
10	人形机器人零部件	2026年中国人形机器人行星滚柱丝杠市场报告
11	人形机器人零部件	2026年中国人形机器人空心杯电机市场报告

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.

微信公众号 MIR DATABANK

谢谢！

MIR睿工业
Marketing Intelligence Resource

北京总公司
联系人：刘聪
手机： 19983452073
Email : cong.liu@delkaconsulting.com
地址：北京市朝阳区望京SOHO塔3 B座16层1607室

上海分公司
联系人：张海丹
手机：19533324452
Email： haidan.zhang@delkaconsulting.com
地址：上海市徐汇区虹梅路1801号凯科国际大厦A区2706室

日本-名古屋分公司
总机：+81-52-211-9553
联系人：高原
手机： 080-3275-7229
Email： gen.ko@mir-industry.co.jp
地址：愛知県名古屋市中区丸の内三丁目 5 番 10 号名古屋丸の内ビル 3 階

日本-东京分公司
联系人：来长胜
手机：090-6944-1874
Email： changsheng.lai@mir-industry.co.jp
地址：東京都中央区日本橋1丁目13番1号

深圳/武汉分公司
联系人：阎语辰
手机：15221017561
Email： yuchen.yan@delkaconsulting.com
地址：广东省深圳市南山区澳特科兴科学园B栋2306室 / 湖北省武汉市武汉经济技术开发区东合中心三期南区办公楼H幢4层13号

人形机器人/半导体业务
联系人：王芷琼
手机：17856006956
Email： zhiqiong.wang@delkaconsulting.com

加拿大-多伦多分公司
联系人：Sean Ding
手机： +1-647-677-6181
Email： sean.ding@mirdatabank.ca
地址：1 King Street West, Suite 4800, Toronto, Ontario, M5H 1A1

越南-胡志明办事处
总机：+84-28-6287-5954
Email : info.vietnam@mirdatabank.ca
地址：越南胡志明市第一区海朝街 2 号 Bitexco 金融塔46层

日系客户业务
联系人：林怡
手机：13916319371
Email： yi.lin@delkaconsulting.com

欧美系客户业务
联系人：王紫东
手机：13611054448
Email： zidong.wang@delkaconsulting.com

新加坡办事处
总机：+65-6871-8706
Email : info.singapore@mirdatabank.ca
地址：新加坡Scotts路1号，邵氏大厦Shaw Center #24-10室

印度办事处
总机：+91-806-813-3616
Email : info@mirdatabank.com
地址：Tejas Arcade, #527/B, 3rd Floor, 1st Main Road, Dr. Rajkumar Road, Rajajinagar, Bangalore – 560010, India

匠心研市场！ Since 2008.

更多免费行业报告 并购家 www.ipoipo.net

Copyright@ 2026 MIR. All rights reserved.